

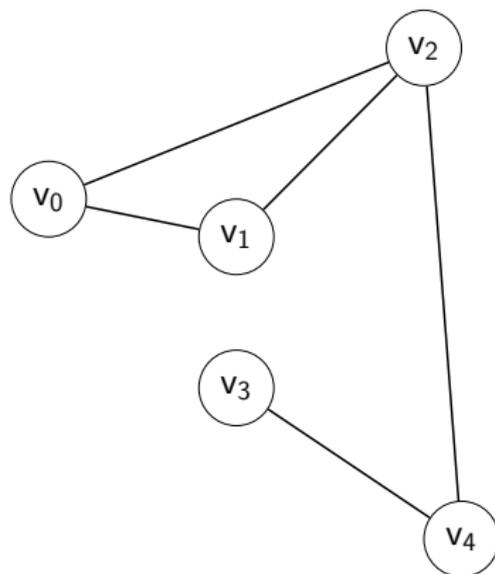
# Algoritmos e Estruturas de Dados II

## Aula 05 – Grafos: Listas de Adjacências (continuação)

Prof. Luciano A. Digiampietri  
digiampietri@usp.br  
@digiampietri

# Grafos – Relembrando

- São representados como um conjunto de nós (vértices) conectados par a par por linhas (arestas)



# Grafos - Relembrando

Podem ser representados utilizando:

- Matrizes de Adjacências
- **Listas de Adjacências com Pesos**

# Listas de Adjacências com Pesos

Definiremos as estruturas de dados para representar um grafo, bem como algoritmos para:

- Inicializar um Grafo
- Imprimir um Grafo
- Liberar a Memória de um Grafo
- Inserir uma Aresta
- Remover uma Aresta
- Verificar se uma Aresta Existe
- Retornar o Número de Vértices
- Retornar o Número de Arestas
- Verifica se um Vértice Possui Vizinhos
- Retornar o Grau de um Vértice

# Listas de Adjacências com Pesos

Definiremos as estruturas de dados para representar um grafo, bem como algoritmos para:

- Inicializar um Grafo
- Imprimir um Grafo
- Liberar a Memória de um Grafo
- Inserir uma Aresta
- Remover uma Aresta
- Verificar se uma Aresta Existe
- Retornar o Número de Vértices
- Retornar o Número de Arestas
- Verifica se um Vértice Possui Vizinhos
- Retornar o Grau de um Vértice

# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

- A representação usando listas de adjacências com pesos de um grafo com  $n$  vértices consiste de um arranjo de  $n$  listas ligadas, uma para cada vértice no grafo.

# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

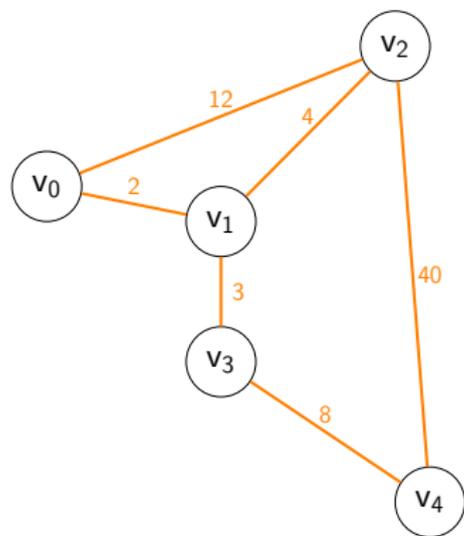
- A representação usando listas de adjacências com pesos de um grafo com  $n$  vértices consiste de um arranjo de  $n$  listas ligadas, uma para cada vértice no grafo.
  - Para cada vértice  $u$ , a lista contém todos os vizinhos de  $u$ , **incluindo o peso de cada aresta**
  - Ou seja, todos os vértices  $v_i$  para os quais existe uma aresta  $(u, v_i)$

# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

Grafos Ponderados - pesos armazenados nos elementos das listas ligadas lista.

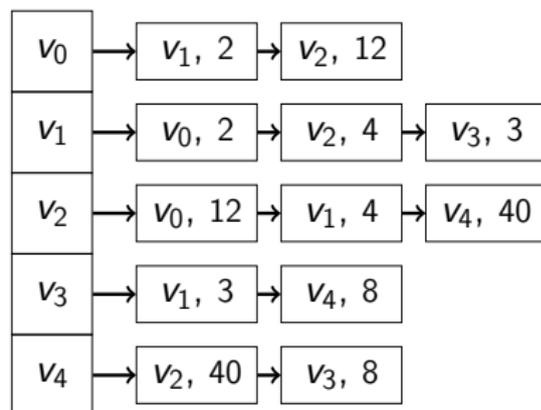
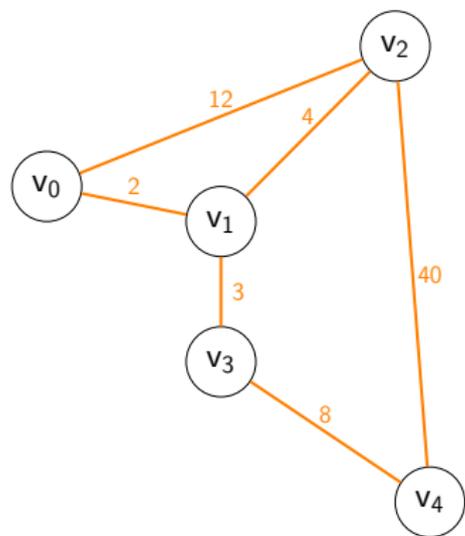
# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

Grafos Ponderados - pesos armazenados nos elementos das listas ligadas lista.



# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

Grafos Ponderados - pesos armazenados nos elementos das listas ligadas lista.



# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

#define true 1
#define false 0

typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#define true 1
#define false 0
```

```
typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#define true 1
#define false 0
```

```
typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#define true 1
#define false 0
```

```
typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#define true 1
#define false 0
```

```
typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

# Representação

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

#define true 1
#define false 0

typedef int bool;
typedef float Peso;
```

```
typedef struct aux{
    int vertice;
    Peso peso;
    struct aux* prox;
} ElemLista, *PONT;
```

```
typedef struct {
    int numVertices;
    int numArestas;
    ElemLista** A;
} Grafo;
```

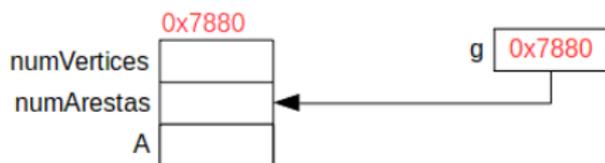


# Inicialização

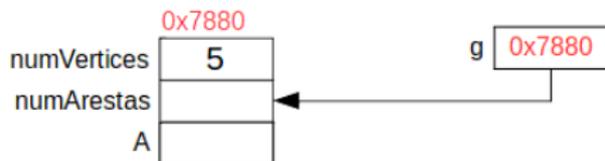
```
bool inicializaGrafo(Grafo* g, int vertices){
    if (g==NULL || vertices<1) return false;
    g->numVertices = vertices;
    g->numArestas = 0;
    g->A=(ElemLista**)malloc(sizeof(ElemLista*)*vertices);
    int x;
    for (x=0; x<vertices; x++){
        g->A[x] = NULL;
    }
    return true;
}
```

$O(V)$

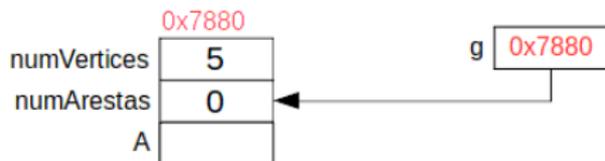
# Inicialização



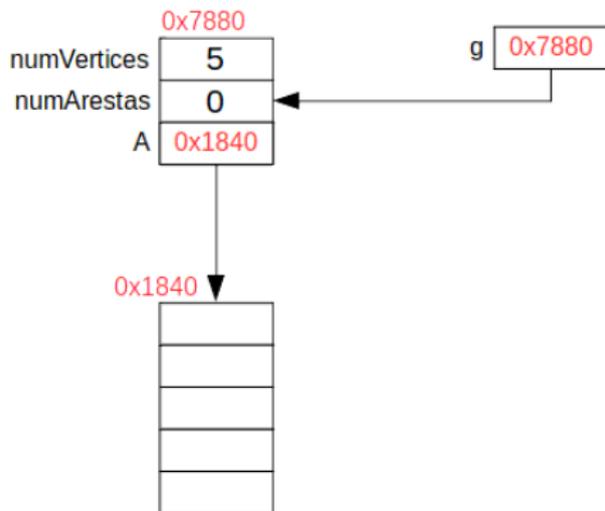
# Inicialização



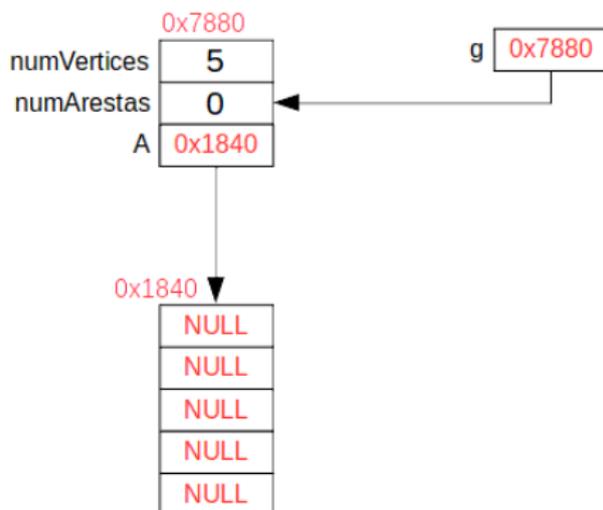
# Inicialização



# Inicialização



# Inicialização



# Imprimindo um Grafo

```
void exhibeGrafo(Grafo* g){
```

```
}
```

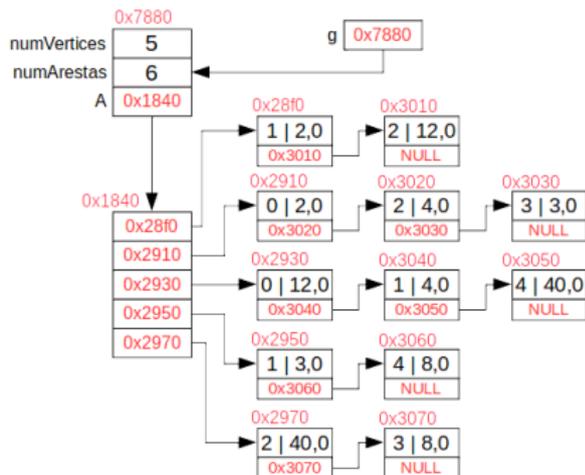
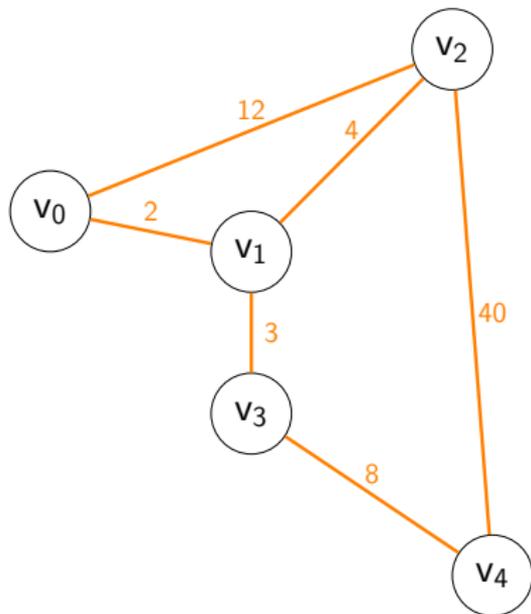
# Imprimindo um Grafo

```
void exhibeGrafo(Grafo* g){
    if (!g) return;
    printf("\nImprimindo grafo
           (vertices: %i; arestas: %i).\n",
           g->numVertices, g->numArestas);
    ElemLista* atual;
    int x;
    for (x=0;x<g->numVertices;x++){
        printf("[%2i]",x);
        atual = g->A[x];
        while (atual){
            printf(" ->%3i (%5.2f) ", atual->vertice, atual->peso );
            atual = atual->prox;
        }
        printf("\n");
    }
}
```

$$O(V) + O(E)$$

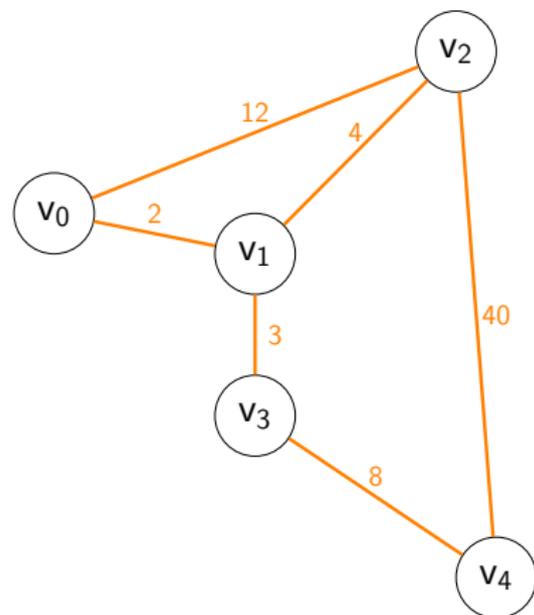
# Imprimindo um Grafo

Grafo ponderado e não dirigido:



# Imprimindo um Grafo

Grafo ponderado e não dirigido:



Imprimindo grafo (vertices: 5; arestas: 6).

```
[ 0] -> 1 ( 2.00) -> 2 (12.00)
[ 1] -> 0 ( 2.00) -> 2 ( 4.00) -> 3 ( 3.00)
[ 2] -> 0 (12.00) -> 1 ( 4.00) -> 4 (40.00)
[ 3] -> 1 ( 3.00) -> 4 ( 8.00)
[ 4] -> 2 (40.00) -> 3 ( 8.00)
```

# Liberando a Memória de um Grafo

```
bool liberaGrafo(Grafo* g){
```

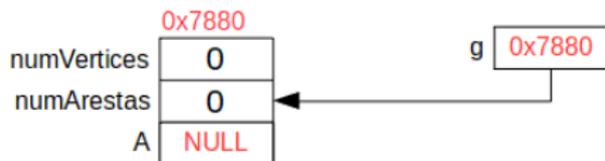
```
}
```

# Liberando a Memória de um Grafo

```
bool liberaGrafo(Grafo* g){
    if (g==NULL) return false;
    ElemLista *atual, *apagar;
    int x;
    for (x=0; x<g->numVertices; x++){
        atual = g->A[x];
        while (atual){
            apagar = atual;
            atual = atual->prox;
            free(apagar);
        }
    }
    free(g->A);
    g->numVertices = 0;
    g->numArestas = 0;
    g->A = NULL;
    return true;
}
```

$$O(V) + O(E)$$

# Liberando a Memória de um Grafo





# Inserindo uma Aresta

```
bool insereAresta(Grafo* g, int v1, int v2, Peso peso){
    if (!g || v1 < 0 || v2 < 0 ||
        v1 >= g->numVertices || v2 >= g->numVertices ||
        v1 == v2) return false;
    if (insereArestaAux(g, v1, v2, peso)){
        insereArestaAux(g, v2, v1, peso);
    }
    return true;
}
```

$$O(1) + O(\textit{insereArestaAux})$$

# Inserindo uma Aresta

```
bool insereArestaAux(Grafo* g, int v1, int v2, Peso peso){
```

```
}
```

# Inserindo uma Aresta

```
bool insereArestaAux(Grafo* g, int v1, int v2, Peso peso){
    ElemLista *novo, *ant = NULL;
    ElemLista* atual = g->A[v1];
    while (atual && atual->vertice < v2){
        ant = atual;
        atual = atual->prox;
    }
    if (atual && atual->vertice == v2) {
        atual->peso = peso; return true;
    }
    novo = (ElemLista*)malloc(sizeof(ElemLista));
    novo->vertice = v2;
    novo->peso = peso;
    novo->prox = atual;
    if (ant) ant->prox = novo;
    else g->A[v1] = novo;
    if (v1 < v2) g->numArestas++;
    return true;
}
```

$O(\text{adj}(v1))$



# Removendo uma Aresta

```
bool removeAresta(Grafo* g, int v1, int v2){
    if (!g || v1 < 0 || v2 < 0 ||
        v1 >= g->numVertices || v2 >= g->numVertices) return false;
    if(removeArestaAux(g, v1, v2)){
        removeArestaAux(g, v2, v1);
        g->numArestas--;
        return true;
    }
    return false;
}
```

$$O(1) + O(\text{removeArestaAux})$$



# Removendo uma Aresta

```
bool removeArestaAux(Grafo* g, int v1, int v2){
    ElemLista* ant = NULL;
    ElemLista* atual = g->A[v1];
    while (atual && atual->vertice<v2){
        ant = atual;
        atual = atual->prox;
    }
    if (atual && atual->vertice==v2){
        if (ant) ant->prox = atual->prox;
        else g->A[v1] = atual->prox;
        free(atual);
        return true;
    }
    return false;
}
```

$O(\text{adj}(v1))$



# Verificando a Existência de uma Aresta

```
bool arestaExiste(Grafo* g, int v1, int v2){
    if (!g || v1 < 0 || v2 < 0 ||
        v1 >= g->numVertices || v2 >= g->numVertices)
        return false;
    ElemLista* atual = g->A[v1];
    while (atual && atual->vertice < v2)
        atual = atual->prox;
    if (atual && atual->vertice == v2) return true;
    return false;
}
```

$O(\text{adj}(v1))$

# Número de Vértices

```
int numeroDeVertices(Grafo* g){  
  
}
```

# Número de Vértices

```
int numeroDeVertices(Grafo* g){  
    if (g!=NULL) return g->numVertices;  
    else return -1;  
}
```

$O(1)$

# Número de Aresta

```
int numeroDeArestas(Grafo* g){  
    if (g!=NULL) return g->numArestas;  
    else return -1;  
}
```

```
int numeroDeArestas2(Grafo* g){
```

```
}
```

# Número de Aresta

```
int numeroDeArestas(Grafo* g){  
    if (g!=NULL) return g->numArestas;  
    else return -1;  
}
```

$O(1)$

```
int numeroDeArestas2(Grafo* g){  
    if (g==NULL) return -1;  
    ElemLista *atual;  
    int x, arestas = 0;  
    for (x=0; x<g->numVertices; x++){  
        atual = g->A[x];  
        while (atual){  
            arestas++;  
            atual = atual->prox;  
        }  
    }  
    return arestas/2;  
}
```

$O(V) + O(E)$

# Verificar se um Vértice Possui Vizinhos

```
bool possuiVizinhos(Grafo* g, int v){  
  
}
```

# Verificar se um Vértice Possui Vizinhos

```
bool possuiVizinhos(Grafo* g, int v){  
    if (!g || v < 0 || v >= g->numVertices || !(g->A[v]))  
        return false;  
    return true;  
}
```

$O(1)$



# Grau de um Vértice

```
int retornaGrauDoVertice(Grafo* g, int v){
    if (!g || v < 0 || v >= g->numVertices) return -1;
    int grau = 0;
    ElemLista* atual = g->A[v];
    while (atual){
        grau++;
        atual = atual->prox;
    }
    return grau;
}
```

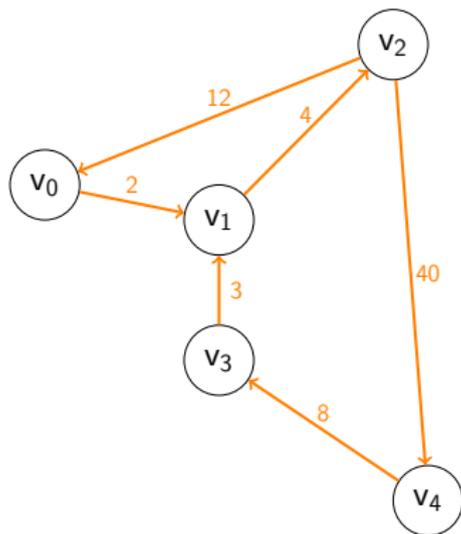
$O(\text{adj}(v))$

# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

- E se o grafo for dirigido?

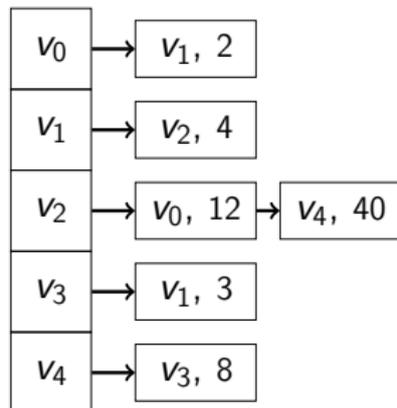
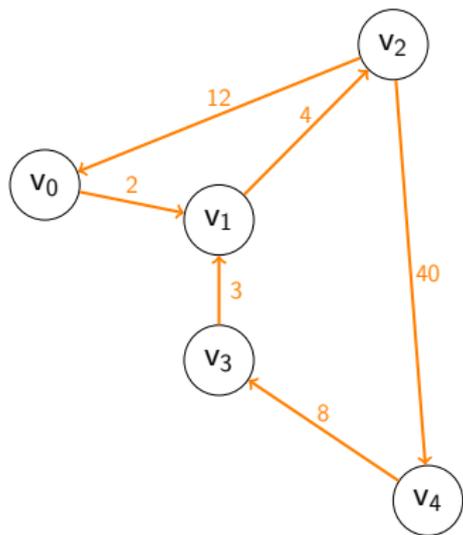
# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

- E se o grafo for dirigido?



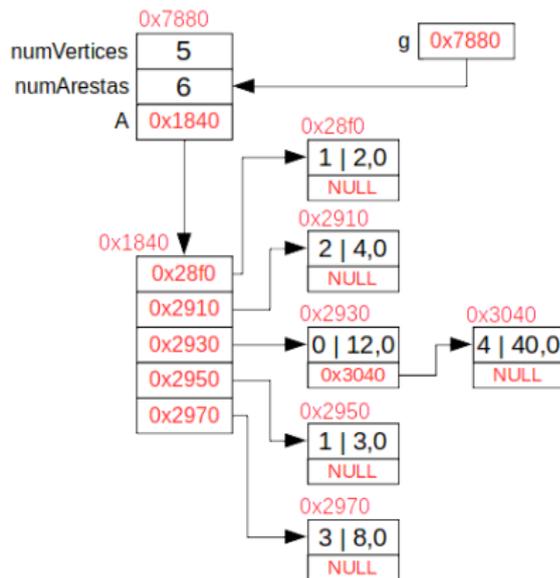
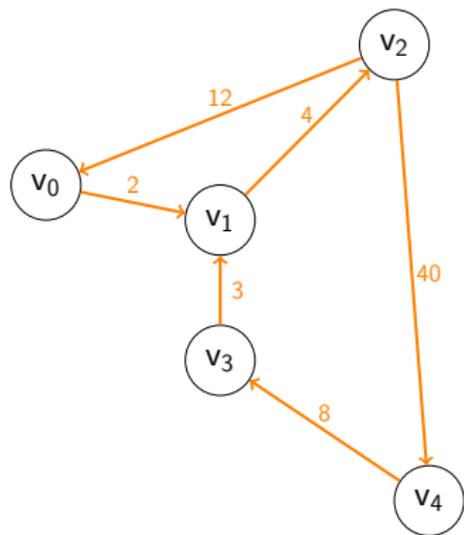
# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

- E se o grafo for dirigido?



# Grafos – Listas de Adjacências com Pesos

- E se o grafo for dirigido?



# Listas de Adjacências - Grafo Dirigido

A estrutura de dados será a mesma, haverá pequenas mudanças em algumas funções:

# Listas de Adjacências - Grafo Dirigido

A estrutura de dados será a mesma, haverá pequenas mudanças em algumas funções:

- Inicializar um Grafo
- Imprimir um Grafo
- Liberar a Memória de um Grafo
- Inserir uma Aresta
- Remover uma Aresta
- Verificar se uma Aresta Existe
- Retornar o Número de Vértices
- Retornar o Número de Arestas\*
- Verificar se um Vértice Possui Vizinhos
- Retornar o Grau de um Vértice

# Inserindo uma Aresta - Digrafo

```
bool insereAresta(Grafo* g, int v1, int v2, Peso peso){
```

```
}
```

# Inserindo uma Aresta - Digrafo

```
bool insereAresta(Grafo* g, int v1, int v2, Peso peso){
    if (!g || v1 < 0 || v2 < 0 ||
        v1 >= g->numVertices || v2 >= g->numVertices
        || v1 == v2) return false;
    ElemLista *novo, *ant = NULL;
    ElemLista* atual = g->A[v1];
    while (atual && atual->vertice < v2){
        ant = atual;
        atual = atual->prox;
    }
    if (atual && atual->vertice == v2) {
        atual->peso = peso;
        return true;
    }
    novo = (ElemLista*)malloc(sizeof(ElemLista));
    novo->vertice = v2;
    novo->peso = peso;
    novo->prox = atual;
    if (ant) ant->prox = novo;
    else g->A[v1] = novo;
    g->numArestas++;
    return true;
}
```

$O(\text{adj}(v1))$

# Removendo uma Aresta - Digrafo

```
bool removeAresta(Grafo* g, int v1, int v2){
```

```
}
```

# Removendo uma Aresta - Digrafo

```
bool removeAresta(Grafo* g, int v1, int v2){
    if (!g || v1 < 0 || v2 < 0 ||
        v1 >= g->numVertices || v2 >= g->numVertices) return false;
    ElemLista* ant = NULL;
    ElemLista* atual = g->A[v1];
    while (atual && atual->vertice < v2){
        ant = atual;
        atual = atual->prox;
    }
    if (atual && atual->vertice == v2){
        if (ant) ant->prox = atual->prox;
        else g->A[v1] = atual->prox;
        free(atual);
        g->numArestas--;
        return true;
    }
    return false;
}
```

$O(\text{adj}(v1))$

# Número de Aresta - Digrafo

```
int numeroDeArestas(Grafo* g){  
    if (g!=NULL) return g->numArestas;  
    else return -1;  
}
```

$O(1)$

```
int numeroDeArestas2(Grafo* g){
```

```
}
```

# Número de Aresta - Digrafo

```
int numeroDeArestas(Grafo* g){  
    if (g!=NULL) return g->numArestas;  
    else return -1;  
}
```

$O(1)$

```
int numeroDeArestas2(Grafo* g){  
    if (g==NULL) return -1;  
    ElemLista *atual;  
    int x, arestas = 0;  
    for (x=0; x<g->numVertices; x++){  
        atual = g->A[x];  
        while (atual){  
            arestas++;  
            atual = atual->prox;  
        }  
    }  
    return arestas/2;  
}
```

$O(V) + O(E)$



# Grau de um Vértice - Digrafo

```
int retornaGrauDoVertice(Grafo* g, int v){
    if (!g || v < 0 || v >= g->numVertices) return -1;
    int x, grau = 0;
    for (x=0; x<g->numVertices; x++){
        ElemLista* atual = g->A[x];
        while (atual){
            if (x == v) grau++;
            if (atual->vertice == v) grau++;
            atual = atual->prox;
        }
    }
    return grau;
}
```

$$O(V) + O(E)$$

# Grafos: Matrizes de Adjacências x Listas de Adjacência

<b>Complexidade</b>	<b>Matrizes de Adjacências</b>	<b>Listas de Adjacências</b>
Inicializar um Grafo	$O(V^2)$	$O(V)$
Imprimir um Grafo	$O(V^2)$	$O(V + E)$
Liberar a Memória de um Grafo	$O(V)$	$O(V + E)$
Inserir uma Aresta	$O(1)$	$O(adj(v))$
Remover uma Aresta	$O(1)$	$O(adj(v))$
Verificar se uma Aresta Existe	$O(1)$	$O(adj(v))$
Retornar o Número de Vértices	$O(1)$	$O(1)$
Retornar o Número de Arestas	$O(1)$ $O(V^2)$	$O(1)$ $O(V + E)$
Verifica se um Vértice Possui Vizinhos	$O(V)$	$O(1)$
Retornar o Grau de um Vértice	$O(V)$	$O(adj(v))$
<i>Consumo de Memória</i>	$O(V^2)$	$O(V + E)$

# Digrafos: Matrizes de Adjacências x Listas de Adjacência

<b>Complexidade</b>	<b>Matrizes de Adjacências</b>	<b>Listas de Adjacências</b>
Inicializar um Grafo	$O(V^2)$	$O(V)$
Imprimir um Grafo	$O(V^2)$	$O(V + E)$
Liberar a Memória de um Grafo	$O(V)$	$O(V + E)$
Inserir uma Aresta	$O(1)$	$O(adj(v))$
Remover uma Aresta	$O(1)$	$O(adj(v))$
Verificar se uma Aresta Existe	$O(1)$	$O(adj(v))$
Retornar o Número de Vértices	$O(1)$	$O(1)$
Retornar o Número de Arestas	$O(1)$ $O(V^2)$	$O(1)$ $O(V + E)$
Verifica se um Vértice Possui Vizinhos	$O(V)$	$O(1)$
Retornar o Grau de Saída de um Vértice	$O(V)$	$O(adj(v))$
Retornar o Grau de um Vértice	$O(V)$	$O(V + E)$
<i>Consumo de Memória</i>	$O(V^2)$	$O(V + E)$

# Algoritmos e Estruturas de Dados II

## Aula 05 – Grafos: Listas de Adjacências (continuação)

Prof. Luciano A. Digiampietri  
digiampietri@usp.br  
@digiampietri